OsiSense XC Standard

Design compact plastique, types XCKP et XCKT Design compact métallique, type XCKD

■ XCKP, XCKD

à une entrée de câble Conformes à la norme CENELEC EN 50047

□ Avec tête à mouvement rectiligne (fixation par la tête ou le corps) **XCKD XCKP**





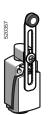




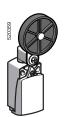
Pages 1/38 et 1/42

Pages 1/32 et 1/34

☐ Avec tête à mouvement angulaire ou multi-directions (fixation le corps) **XCKP**









Pages 1/39 et 1/47

Pages 1/33 et 1/35

□ Avec tête à mouvement rectiligne (fixation par la tête ou le corps) **XCKT**

■ XCKT

à 2 entrées de câble

Points d'enclenchement, de déclenchement, et entraxe de fixation conformes à la norme CENELEC EN 50047







Page 1/44

☐ Avec tête à mouvement angulaire ou multi-directions (fixation par le corps) **XCKT**





Page 1/44

Caractéristiques d'e	environnement	
Conformité aux normes	Produits	IEC 60947-5-1, EN 60947-5-1, UL 508, CSA C22-2 n° 14
	Ensembles machines	IEC 60204-1, EN 60204-1
Certifications de produits		UL, CSA, CCC
Traitement de protection	En exécution normale	"TC"
Température de l'air ambiant	Pour fonctionnement	- 25+ 70 °C
	Pour stockage	- 40+ 70 °C
Tenue aux vibrations	Selon IEC 60068-2-6	25 gn (10500 Hz) sauf produit avec tête ZCE24 : 20 gn
Tenue aux chocs	Selon IEC 60068-2-27	50 gn (11 ms) sauf tête ZCE08: 15 gn (11 ms) et ZCE24: 30 gn (18 ms)
Protection contre les chocs é	lectriques	Classe II selon IEC 61140 et NF C 20-030 pour XCKP et XCKT
		Classe I selon IEC 61140 et NF C 20-030 pour XCKD
Degré de protection		IP 66 et IP 67 selon IEC 60529 ; IK 04 selon EN 50102 pour XCKP et XCKT, IK 06 selon EN 50102 pour XCKD
Fidélité		0,1 mm sur les points d'enclenchement, à 1 million de manœuvres pour tête à poussoir en bout
Entrée de câble ou sortie connecteur	Selon modèle	Entrée taraudée pour presse-étoupe 11 ou 13, ou taraudée ISO M16 x 1.5, ISO M20 x 1.5 ou taraudée 1/2" NPT ou taraudée PF 1/2 (G1/2) ou sortie par connecteur M12
Matériaux		XCKD corps et têtes en Zamak, XCKP et XCKT corps en plastique et têtes en Zamak

Caractéristiques générales (suite)

Interrupteurs de position

OsiSense XC Standard

Design compact plastique, types XCKP et XCKT Design compact métallique, type XCKD

Caractéristiques assignées d'emploi	XE2•P	~ AC-15; A300 (Ue = 240 V, Ie = 3 A); Ithe = 10 A DC-13; Q300 (Ue = 250 V, Ie = 0.27 A), selon IEC 60947-5-1 annexe A, EN 60947-5-1				
2 emploi	XE3●P	~ AC-15; B300 (Ue = 240 V, Ie = 1,5 A); Ithe = 6 A DC-13; R300 (Ue = 250 V, Ie = 0,1 A), selon IEC 60947-5-1 annexe A, EN 60947-5-1				
Tension assignée d'isolement	XE2•P	Ui = 500 V degré de pollution 3 selon IEC 60947-1 Ui = 300 V selon UL 508, CSA C22-2 n° 14				
	XE3•P	Ui = 400 V degré de pollution 3 selon IEC 60947-1 Ui = 300 V selon UL 508, CSA C22-2 n° 14				
Tension assignée	XE2●P	U imp = 6 kV selon IEC 60947-1, IEC 60664				
de tenue aux chocs	XE3•P	U imp = 4 kV selon IEC 60947-1, IEC 60664				
Positivité (selon modèle)		Contact à manœuvre positive d'ouverture selon IEC 60947-5-1 annexe K, EN 60947-5-1				
Résistance entre bornes		≤ 25 mΩ selon IEC 60255-7 catégorie 3				
Protection contre	XE2●P	Cartouche fusible 10 A gG (gl)				
es courts-circuits	XE3•P	Cartouche fusible 6 A gG (gl)				
Raccordement	XE2SP●151 et XE2SP2141	Capacité de serrage mini : 1 x 0,34 mm², maxi : 2 x 1,5 mm²				
sur bornes à vis étriers)	XE2NP21●1 et XE2NP31●1	Capacité de serrage mini : 1 x 0,5 mm², maxi : 2 x 2,5 mm²				
	XE3NP et XE3SP	Capacité de serrage mini: 1 x 0,34 mm², maxi: 1 x 1 mm² ou 2 x 0,75 mm²				
/itesse d'attaque minimale		XE2SP●151, XE2SP2141 et XE3SP: 0,01 m/minute				
pour tête à poussoir en bout)		XE2NP21e1, XE2NP31e1 et XE3NP : 6 m/minute				

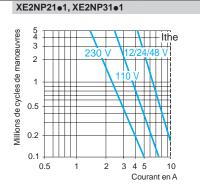
- Catégories d'emploi AC-15 et DC-13

 Fréquence maxi : 3600 cycles de manœuvres/heure

 Facteur de marche : 0,5

Courant alternatif \sim 50/60 Hz m circuit selfique

XE2SPe151, XE2SP2141 Millions de cycles de manœuvres 0.5 0.1 4 5 0.5



Courant continu ===

Puissances coupées pour 5 millions de

cycles de mandeuvies.									
Tension	٧	24	48	120					
m	w	10	7	4					

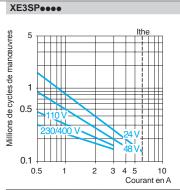
Puissances coupées pour 5 millions de cycles de manœuvres. Tension 48 120

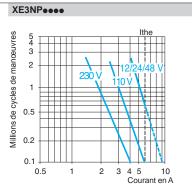
w

Pour XE2SP●151 en ~ ou ==, les contacts "NC" et "NO" sont chargés aux valeurs indiquées simultanément en polarité.

m

Courant alternatif \sim 50/60 Hz m circuit selfique





Courant continu ===

Puissances coupées pour 5 millions de cycles de manœuvres.

Tension	٧	24	48	120	
m	W	3	2	1	

Puissances coupées pour 5 millions de cycles de manœuvres.

Tension	٧	24	48	120	
m	W	4	3	2	

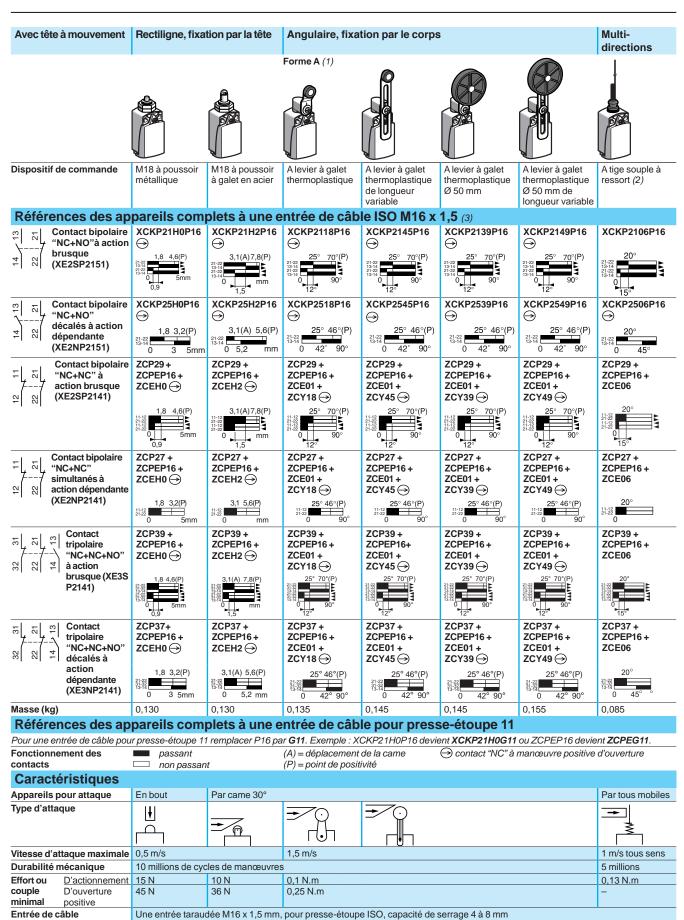
Design compact, plastique, type XCKP Appareils complets à une entrée de câble

Avec tête à mouvement	Rectiligne, fixat	ion par le corps				
7. TOO LOLG A MIGHT SINGING	Forme B (1)	ion par io corpo	Forme C (1)	Forme E (1)		
Dispositif de commande	A poussoir métallique	A poussoir métallique avec soufflet élastomère	A poussoir à galet en acier	A levier à galet thermoplastique 1 sens d'attaque latéral	A levier à galet thermoplastique 1 sens d'attaque vertical	A levier à galet thermoplastique 1 sens d'attaque vertical ou latéral
Références des appareils com	plets à une e	ntrée de câb	le ISO M16 x	1,5 <i>(</i> 2 <i>)</i>		
Contact bipolaire "NC+NO" à action brusque (XE2SP2151)	XCKP2110P16 ⇒ 1,8 4,6(P)	XCKP2111P16 ⇒ 1,8 4,6(P)	XCKP2102P16 ⇒ 3,1(A)7,8(P)	XCKP2121P16 ⇒ 6,5(A) 15,7(P)	XCKP2127P16 ⇒ 6,5(B) 15,7(P)	XCKP2128P16 ⇒ 9,8(A)22,5(P)
4 <u>+</u> 2	13-14 13-14 0 5mm 0,9	21-22 13-14 0 5mm 0,9	21:22 13:14 21:22 13:14 0 mm	21:22 13:14 21:22 13:14 0 mm	21:22 13:14 21:22 13:14 0 mm	21:22 13:14 21:22 13:14 0 mm
Contact bipolaire "NC+NO" décalés à action dépendante (XE2NP2151)	XCKP2510P16 → 1,8 3,2(P)	XCKP2511P16 → 1,8 3,2(P)	XCKP2502P16 ⇒ 3,1(A) 5,6(P)	XCKP2521P16 ⇒ 6,5(A) 11,3(P)	XCKP2527P16 → 6,5(B) 11,3(P)	XCKP2528P16 ⇒ 9,8(A) 17,2(P)
	0 3 5mm	0 3 5mm	0 5,2 mm	0 10,5 mm	0 10,5 mm	0 16,1 mm
Contact bipolaire "NC+NC" à action brusque (XE2SP2141)	ZCP29 + ZCPEP16 + ZCE10 →	ZCP29 + ZCPEP16 + ZCE11 →	ZCP29 + ZCPEP16 + ZCE02 →	ZCP29 + ZCPEP16 + ZCE21 →	ZCP29 + ZCPEP16 + ZCE27 →	ZCP29 + ZCPEP16 + ZCE28 →
5 8	1,8 4,6(P) 11-12 11-12 11-12 0 5mm	1,8 4,6(P) 11:12 11:12 11:12 0 5mm 0,9	3,1(A)7,8(P) 11-12 12-12 11-1	6,5(A)15,7(P) 11-12 11-12 11-12 11-12 11-12 11-12 11-12 11-12 11-12 11-12 11-12 11-12	6,5(B)15,7(P) 11-12 21-22 11-12 21-22 0 mm	9,8(A) 22,5(P) 11-12 11-12 11-12 11-12 11-12 11-12 11-12 11-12 11-12 11-12 11-12 11-12 11-12 11-12
Contact bipolaire "NC+NC" simultanés à action dépendante (XE2NP2141)	ZCP27 + ZCPEP16 + ZCE10 → 1,8 3,2(P) 11-12 → 10 5mm	ZCP27 + ZCPEP16 + ZCE11 → 1,8 3,2(P) 1-12 → 5mm	ZCP27 + ZCPEP16 + ZCE02 → 3,1 5,6(P) 11-12 → mm	ZCP27 + ZCPEP16 + ZCE21 → 6,6(A) 11,6(P) 11-12 21-22 0 mm	ZCP27 + ZCPEP16 + ZCE27 → 6,6(B) 11,6(P) 11-12 → 11.2	ZCP27 + ZCPEP16 + ZCE28 → 5,3(A)
Contact tripolaire "NC+NC+NO" à action brusque (XE3SP2141)	ZCP39 + ZCPEP16 + ZCE10 → 1.8 4.6(P)	ZCP39 + ZCPEP16 + ZCE11 ⊕ 1.8 4.6(P) 5mm	ZCP39 + ZCPEP16 + ZCE02 → 3,1(A) 7,8(P)	ZCP39 + ZCPEP16 + ZCE21 → 6,5(A) 15,7(P)	ZCP39 + ZCPEP16 + ZCE27 → 6.5(B)15.7(P)	ZCP39 + ZCPEP16 + ZCE28 → 9,8(A) 22,5(P)
Contact tripolaire "NC+NC+NO" décalés à action dépendante (XE3NP2141)	ZCP37 + ZCPEP16 + ZCE10 → 1,8 3,2(P)	ZCP37 + ZCPEP16 + ZCE11 → 1,8 3,2(P)	ZCP37 + ZCPEP16 + ZCE02 → 3,1(A) 5,6(P)	ZCP37 + ZCPEP16 + ZCE21 → 6.5(A)11,3(P)	ZCP37 + ZCPEP16 + ZCE27 → 6.5(B) 11,3(P)	ZCP37 + ZCPEP16 + ZCE28 → 9,8(A) 17,2(P)
Masse (kg)	0,090	0,090	0,095	0,105	0,100	0,105
Références des appareils com	plets à une e	ntrée de câb	le pour pres	se-étoupe 11		
Pour une entrée de câble pour presse-étoupe 1 Fonctionnement des contacts	1 remplacer P16 pa passant non passant	•	CKP2110P16 devie (A)(B) = déplacem (P) = point de posi	ent de la came	ou ZCPEP16 devier contact "NC" à d'ouverture	
Caractéristiques						
Appareils pour attaque	En bout		Par came 30°			
Type d'attaque	<u>₩</u>		-	-		
Vitesse d'attaque maximale	0,5 m/s			1 m/s		
Durabilité mécanique (en millions de cycles de manœuvres)	15		10	15		
Effort ou couple D'actionnement D'ouverture positive	15 N 45 N	160 M16 v 1 5	12 N 36 N	6 N 18 N	orrogo A à O	
Entrée de câble (3) (1) Forme selon EN 50047, voir page 1/136.	One entree taraud	iee ivi 16 x 1,5 mm, p	our presse-etoupe	ISO, capacité de se	errage 4 a 8 mm	

⁽¹⁾ Forme selon EN 50047, voir page 1/136.(2) Appareils à contacts dorés ou à œillets : consulter notre centre de relation clients.

OsiSense XC Standard

Design compact, plastique, type XCKP Appareils complets à une entrée de câble



⁽¹⁾ Forme selon EN 50047, voir page 1/136.

⁽³⁾ Appareils à contacts dorés ou à œillets : consulter notre centre de relation



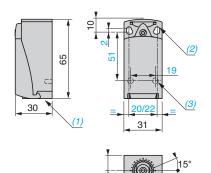
⁽²⁾ Valeur prise avec attaque du mobile à 100 mm de la fixation.

Design compact, plastique, type XCKP Appareils complets à une entrée de câble

ZCP2• + ZCPEP16 / ZCP3• + ZCPEP16

ZCE10

ZCE11







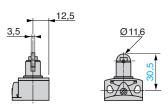


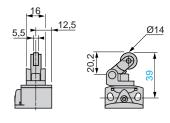


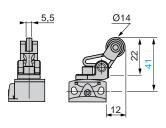
ZCE02

ZCE21

ZCE27





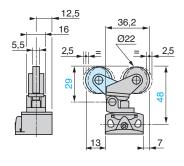


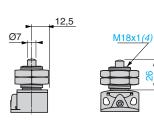
ZCE28

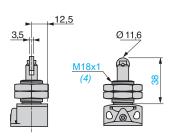
1/34

ZCEH0

ZCEH2





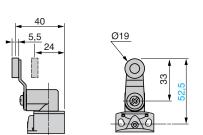


- (1) Trou taraudé pour presse-étoupe ISO M16 x 1,5 ou Pg 11.
 (2) 2 trous oblongs Ø 4,3 x 6,3 mm entraxe 22 mm ou 2 trous Ø 4,3 entraxe 20 mm.
 (3) 2 trous de piètement Ø 3, profondeur 4 mm.
- (4) Epaisseur des écrous 3,5 mm.

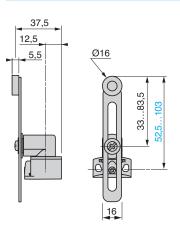
www.sentronic.com

Design compact, plastique, type XCKP Appareils complets à une entrée de câble

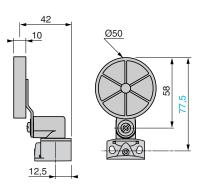
ZCE01 + ZCY18



ZCE01 + ZCY45



ZCE01 + ZCY39

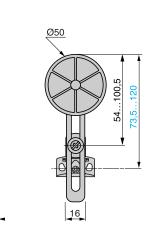


ZCE01 + ZCY49

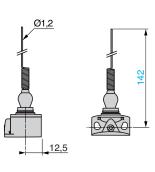
40

12,5

12,5



ZCE06

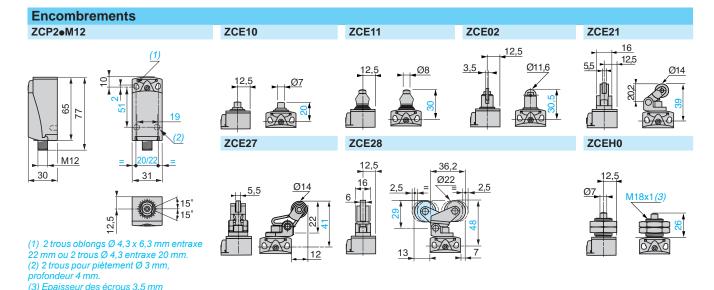


Références, caractéristiques, raccordements, encombrements

Interrupteurs de position

OsiSense XC Standard
Design compact, plastique, type XCKP
Raccordement par connecteur M12

Rectiligne, fixation par le corps Avec tête à mouvement Forme C (1) Forme B (1) Forme E (1) Dispositif de commande A poussoir à galet A levier à galet A levier à galet A levier à galet A poussoir A poussoir métallique métallique avec thermoplastique thermoplastique thermoplastique en acier soufflet 1 sens d'attaque 1 sens d'attaque 1 sens d'attaque élastomère (2) latéral vertical vertical ou latéral Références Contact bipolaire "NC+NO" XCKP2110M12 XCKP2111M12 XCKP2102M12 XCKP2121M12 XCKP2127M12 XCKP2128M12 à action brusque (XE2SP2151) Θ \odot Θ (\rightarrow) \ominus Θ 6,5(B) 15,7(P) 6,5(A) 15,7(P) 9,8(A)22,5(P) 2 4 4,9 22 0.9 0.9 Contact bipolaire "NC+NC" ZCP29M12 + ZCP29M12 + ZCP29M12 + ZCP29M12+ ZCP29M12+ ZCP29M12 + à action brusque (XE2SP2141) ZCE10 → ZCE11 → ZCE02 → ZCE21 → ZCE27 → ZCE28 → 9.8(A) 22,5(P) 3.1(A)7.8(P) 6.5(A) 15.7(P) 6.5(B) 15,7(P) 7 72 22 Masse (kg) 0,100 0,100 0,100 0,110 0,110 0,110 Fonctionnement des contacts (A)(B) = déplacement de la came contact "NC" à manœuvre positive passant (P) = point de positivité d'ouverture non passant (1) Forme selon EN 50047, voir page 1/136. (2) Nitrile pour utilisation à l'intérieur d'un local. **Caractéristiques** Appareils pour attaque En bout Par came 30° Type d'attaque | ∤ | \triangle Vitesse d'attaque maximale $0,5 \, \text{m/s}$ 1 m/s Durabilité mécanique 15 15 10 (en millions de cycles de manœuvres) Effort ou couple D'actionnement 15 N 12 N 6 N minimal D'ouverture positive 45 N 18 N 36 N Sortie Par connecteur M12, Ui = 250 V, Ie = 3 A maximum, Ith = 3 A Raccordements Par connecteur M12 XE2SP2151 XE2SP2141 1-2:NC 3-4: NO 3-4: NC

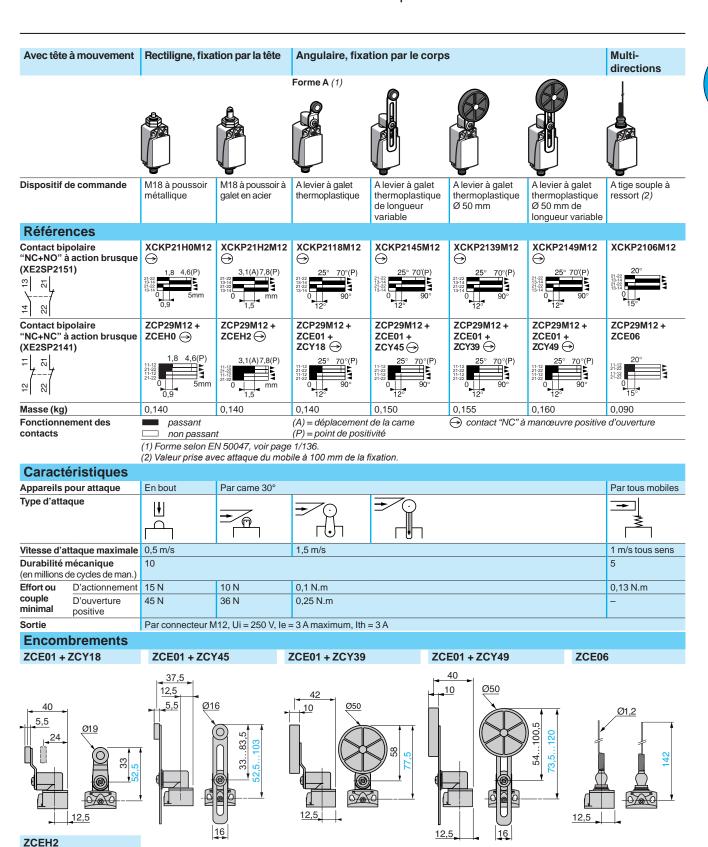


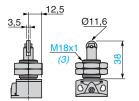
SENTRONIC AG

Références, caractéristiques, encombrements

Interrupteurs de position OsiSense XC Standard

OsiSense XC Standard
Design compact, plastique, type XCKP
Raccordement par connecteur M12





(3) Epaisseur des écrous 3,5 mm

SENTRONIC AG

Design compact, métallique, type XCKD Appareils complets à une entrée de câble

Avec tête	à mouvement	Rectiligne, fixat	ion par le corps				
		Forme B (1)		Forme C (1)	Forme E (1)		
Dispositif d	e commande	A poussoir métallique	A poussoir métallique avec soufflet élastomère (2)	A poussoir à galet en acier	A levier à galet thermoplastique 1 sens d'attaque latéral	A levier à galet thermoplastique 1 sens d'attaque vertical	A levier à galet thermoplastique 1 sens d'attaque vertical ou latéral
Référer	nces des appareils com	plets à une e	ntrée de câb	le ISO M16 x	1,5 <i>(</i> 3 <i>)</i>		
12 13	Contact bipolaire "NC+NO" à action brusque (XE2SP2151)	XCKD2110P16 →	XCKD2111P16 →	XCKD2102P16	XCKD2121P16 →	XCKD2127P16 →	XCKD2128P16 →
4 22		1,8 4,6(P) 21-22 13-14 10 5mm	1,8 4,6(P) 21-22 13-14 10 5mm	3,1(A)7,8(P) 31-22 13-14 13-14 11,5	6,5(A) 15,7(P)	6,5(B) 15,7(P)	9,8(A)22,5(P)
22 21 21	Contact bipolaire "NC+NO" décalés à action dépendante (XE2NP2151)	XCKD2510P16 3,8 3,2(P)	XCKD2511P16 1,8 3,2(P)	XCKD2502P16 → 3,1(A) 5,6(P) 21-22 13-14 0 5,2 mm	XCKD2521P16 → 6,5(A) 11,3(P) 21,22 13-14 0 10,5 mm	XCKD2527P16 → 6,5(B) 11,3(P) 21,22 13-14 0 10,5 mm	XCKD2528P16 → 9,8(A) 17,2(P) 21,22 13-14 0 16,1 mm
22 23	Contact bipolaire "NC+NC" à action brusque (XE2SP2141)	ZCD29 + ZCDEP16 + ZCE10	ZCD29 + ZCDEP16 + ZCE11 → 1,8 4,6(P) 1,9 4,6(P) 1,9 5mm	ZCD29 + ZCDEP16 + ZCE02	ZCD29 + ZCDEP16 + ZCE21	ZCD29 + ZCDEP16 + ZCE27	ZCD29 + ZCDEP16 + ZCE28 9,8(A)22,5(P)
22 21 11	Contact bipolaire "NC+NC" simultanés à action dépendante (XE2NP2141)	ZCD27 + ZCDEP16 + ZCE10 → 1,8 3,2(P) 1,2 3,2(P) 1,2 3,2(P) 1,3 3,2(P) 1,4 3,2(P) 1,5 3,2(P)	ZCD27 + ZCDEP16 + ZCE11 → 1,8 3,2(P) 11:12 → 5mm	ZCD27 + ZCDEP16 + ZCE02 → 3.1 5.6(P) 11-12 1-12 1-12 1-12 1-12 1-12 1-12 1-1	ZCD27 + ZCDEP16 + ZCE21 → 6.6(A) 11.6(P)	ZCD27 + ZCDEP16 + ZCE27 → 6,6(B) 11,6(P)	ZCD27 + ZCDEP16 + ZCE28 → 5.3(A) 11-12 21-22 0 5mm
32 22 22 14 13 13	Contact tripolaire "NC+NC+NO" à action brusque (XE3SP2141)	ZCD39 + ZCDEP16 + ZCE10	ZCD39 + ZCDEP16 + ZCE11 → 1.8 4.6(P)	ZCD39 + ZCDEP16 + ZCE02 - 3,1(A) 7.8(P)	ZCD39 + ZCDEP16 + ZCE21	ZCD39 + ZCDEP16 + ZCE27 → 6.5(B) 15.7(P)	ZCD39 + ZCDEP16 + ZCE28 → 9.8(A) 22.5(P)
22 31 14 21 31 13 13	Contact tripolaire "NC+NC+NO" décalés à action dépendante (XE3NP2141)	ZCD37 + ZCDEP16 + ZCE10 ⊕ 1,8 3,2(P) 21,22 1,314 0 3 5mm	ZCD37 + ZCDEP16 + ZCE11 ⊕ 1,8 3,2(P) 21,22 1,314 0 3 5mm	ZCD37 + ZCDEP16 + ZCE02 ⊕ 3,1(A) 5,6(P) 0 5,2 mm	ZCD37 + ZCDEP16 + ZCE21 → 6,5(A)11,3(P) 0 10,5 mm	ZCD37 + ZCDEP16 + ZCE27 → 6,5(B)11,3(P) 0 10,5 mm	ZCD37 + ZCDEP16 + ZCE28 → 9,8(A) 17,2(P) 0 16,1 mm
Masse (kg)		0,180	0,180	0,185	0,195	0,190	0,195
Dáfárar	sace dec apparaile com	ploto à una a	ماشم مام مشامر		A 640 44		

Références des appareils complets à une entrée de câble pour presse-étoupe 11

Pour une entrée de câble pour presse-étoupe 11, remplacer P16 par G11. Ex: XCKD2110P16 devient XCKD2110G11 ou ZCDEP16 devient ZCDEG11.

Fonctionnement des contacts		passant non passant	(A)(B) = déplacement de la came (P) = point de positivité		⇔contact "NC" à manœuvre positive d'ouverture		
Caractéristiqu	es						
Appareils pour at	taque	En bout	Par came 30°				
Type d'attaque					A A		
Vitesse d'attaque	maximale	0,5 m/s		1 m/s			
Durabilité mécani (en millions de cyc	ique les de manœuvres)	15	10 15				
Effort ou	D'actionnement	15 N	12 N	6 N			
couple minimal	D'ouverture positive	45 N	36 N	18 N			
Entrée de câble		Une entrée taraudée M16 x 1,5 mm, pour presse-étoupe ISO, capacité de serrage 4 à 8 mm					

⁽¹⁾ Forme selon EN 50047, voir page 1/136.

 ⁽²⁾ Nitrile pour utilisation à l'intérieur d'un local.
 (3) Appareils à contacts dorés ou à œillets : consulter notre centre de relation clients.

Design compact, métallique, type XCKD Appareils complets à une entrée de câble

Avec tête à mouvement	Rectiligne, fixa	tion par la tête	Angulaire, fixa	tion par le corps	.		Multi- directions
			Forme A (1)				
ispositif de commande	M18 à poussoir métallique	M18 à poussoir à galet en acier	A levier à galet thermoplastique	A levier à galet thermoplastique de longueur variable	A levier à galet thermoplastique Ø 50 mm	A levier à galet thermoplastique Ø 50 mm de longueur variable	A tige souple à ressort (2)
Références des ap	pareils com	olets à une e	ntrée de câb	le ISO M16 x	1.5 <i>(</i> 3)	J	
L. Contoot bin slains	-	XCKD21H2P16		XCKD2145P16	XCKD2139P16	XCKD2149P16	XCKD2106P1
"NC+NO"	Θ	Θ	Θ	Θ	Θ	Θ	
à action brusque	1,8 4,6(P) 1,8 4,6(P) 1,8 4,6(P) 1,8 4,6(P) 1,8 4,6(P) 1,8 4,6(P) 1,9 4,6(P) 1,9 4,6(P) 1,9 4,6(P)	3,1(A)7,8(P) 31-22 13-14 21-22 13-14 1,5	25° 70°(P)	25° 70°(P) 13-14 21-22 13-14 0 90°	25° 70°(P) 21-22 21-2	25° 70°(P) 13-14 21-22 13-14 0 90°	20° 21-22 13-14 21-22 13-14 0
Contact bipolaire	XCKD25H0P16	XCKD25H2P16	XCKD2518P16	XCKD2545P16	XCKD2539P16	XCKD2549P16	XCKD2506P1
"NC+NO" décalés à action dépendante (XE2NP2151)	1,8 3,2(P) 21-22 13-14 0 3 5mm	3,1(A) 5,6(P) 21-22 13-14 0 5,2 mm	25° 46°(P) 21-22 13-14 0 42° 90°	25° 46°(P) 21-22 13-14 0 42° 90°	25° 46°(P) 21-22 13-14 0 42° 90°	25° 46°(P) 21-22 13-14 0 42° 90°	20° 21-22 13-14 0 45°
Contact bipolaire "NC+NC" à action brusque (XE2SP2141)	ZCDEP16+	ZCD29 + ZCDEP16 + ZCEH2 →	ZCD29 + ZCDEP16 + ZCE01 + ZCY18 →	ZCD29 + ZCDEP16 + ZCE01 + ZCY45 →	ZCD29 + ZCDEP16 + ZCE01 + ZCY39 →	ZCD29 + ZCDEP16 + ZCE01 + ZCY49 →	ZCD29 + ZCDEP16 + ZCE06
	1,8 4,6(P) 21-22 21-22 0 5mm 0,9	3,1(A)7,8(P) 11-12 21-22 11-12 21-22 0 mm	25° 70°(P) 11-12 21-22 11-12 21-22 11-12 1-12 1-	25° 70°(P) 21-12 21-22 21-22 0	25° 70°(P) 11-12 21-22 11-12 21-22 11-12 11-12 11-12	25° 70°(P) 21-22 21-22 11-12 21-22 21-22 11-12 12° 90°	20° 21-22 21-22 21-22 21-22 1-5°
Contact bipolaire "NC+NC" simultanés à action	ZCD27 + ZCDEP16 + ZCEH0⊖	ZCD27 + ZCDEP16 + ZCEH2 →	ZCD27 + ZCDEP16 + ZCE01 + ZCY18 →	ZCD27 + ZCDEP16 + ZCE01 + ZCY45 →	ZCD27 + ZCDEP16 + ZCE01 + ZCY39 →	ZCD27 + ZCDEP16 + ZCE01 + ZCY49 →	ZCD27 + ZCDEP16 + ZCE06
dépendante (XE2NP2141)	1,8 3,2(P) 11-12 0 5mm	3.1 5.6(P) 11-12 0 5mm	25° 46°(P) 21-22 0 90°	25° 46°(P) 11-12 21-22 0 90°	25° 46°(P) 11-12 0 90°	25° 46°(P) 11-12 0 90°	20° 11-12 21-22 0
Contact tripolaire "NC+NC+NO" à action	ZCD39 + ZCDEP16 + ZCEH0 ⊖	ZCD39 + ZCDEP16 + ZCEH2 →	ZCD39 + ZCDEP16 + ZCE01 + ZCY18 →	ZCD39 + ZCDEP16 + ZCE01 + ZCY45 →	ZCD39 + ZCDEP16 + ZCE01 + ZCY39 →	ZCD39 + ZCDEP16 + ZCE01 + ZCY49 →	ZCD39 + ZCDEP16 + ZCE06
brusque (XE3SP2141)	1,8 4,6(P) 31-22 31-33 31-33 31-33 31-32 31-3	3,1(A) 7,8(P)	25° 70°(P)	25° 70°(P)	25° 70°(P) 31.22 31.23 31.23 31.23 31.22 90°	25° 70°(P) 21-27 2	20° 21-22 31-33 13-14 12-122 31-32 31-32 13-14 0
Contact tripolaire "NC+NC+NO" décalés à	ZCD37+ ZCDEP16+ ZCEH0 →	ZCD37 + ZCDEP16 + ZCEH2 ⊖	ZCD37 + ZCDEP16 + ZCE01 + ZCY18 →	ZCD37 + ZCDEP16 + ZCE01 + ZCY45 →	ZCD37 + ZCDEP16 + ZCE01 + ZCY39 →	ZCD37 + ZCDEP16 + ZCE01 + ZCY49 →	ZCD37 + ZCDEP16 + ZCE06
action dépendante (XE3NP2141)	1,8 3,2(P) 21,22 13,14 0 3 5mm	3,1(A) 5,6(P)	25° 46°(P) 21-22 31-32 13-14 0 42° 90°	25° 46°(P) 21-22 31-32 13-14 0 42° 90°	25° 46°(P) 21-22 31-32 13-14 0 42° 90°	25° 46°(P) 21-22 31-32 13-14 0 42° 90°	20° 21-22 31-32 13-14 0 45°
lasse (kg)	0,220	0,220	0,225	0,235	0,235	0,245	0,175
Références des ap	pareils com	plets à une e	ntrée de câb	le pour press	se-étoupe 11		
our une entrée de câble pou	•					CDEP16 devient ZC	CDEG11.
onctionnement des	passant		(A) = déplacement		→ contact "NC" à	manœuvre positive	d'ouverture
ontacts	non passan	t	(P) = point de posit	tivitė			
Caractéristiques	= .						
ppareils pour attaque	En bout	Par came 30°		I—————————————————————————————————————			Par tous mobil
ype d'attaque	⊎	-	- 0				→
			١⊍٦				
itesse d'attaque maxi	0,5 m/s		1,5 m/s				1 m/s tous ser
urabilité mécanique	10 millions de cyc	les de manœuvres	3				5 millions
ffort ou D'actionnement	15 N	10 N	0,1 N.m				0,13 N.m
ouple D'ouverture positive	45 N	36 N	0,25 N.m				_

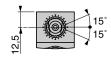
- (1) Forme selon EN 50047, voir page 1/136.
- (2) Valeur prise avec attaque du mobile à 100 mm de la fixation.
 (3) Appareils à contacts dorés ou à œillets : consulter notre centre de relation clients.



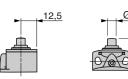
Design compact, métallique, type XCKD Appareils complets à une entrée de câble

ZCD2• + ZCDEP16 / ZCD3• + ZCDEP16

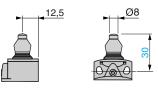
65 31



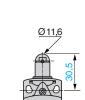
ZCE10



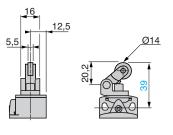
ZCE11



ZCE02

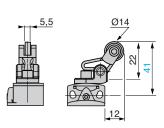


ZCE21

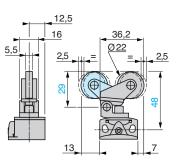


ZCE27

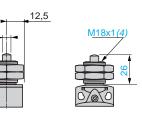
ZCEH2

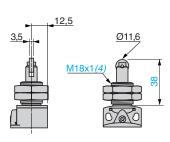


ZCE28



ZCEH0

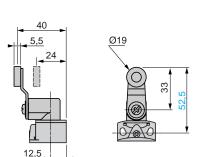




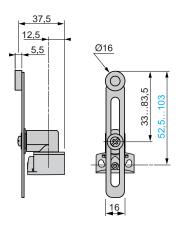
- (1) Trou taraudé pour presse-étoupe ISO M16 x 1,5 ou Pg 11.
- (2) 2 trous oblongs Ø 4,3 x 6,3 mm entraxe 22 mm ou 2 trous Ø 4,3 entraxe 20 mm.
 (3) 2 trous pour piètement Ø 3, profondeur 4 mm.
 (4) Epaisseur des écrous 3,5 mm.

Design compact, métallique, type XCKD Appareils complets à une entrée de câble

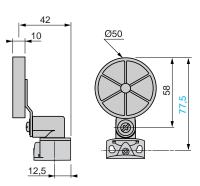
ZCE01 + ZCY18



ZCE01 + ZCY45



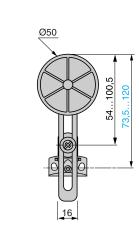
ZCE01 + ZCY39



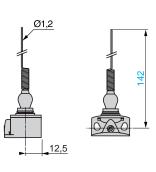
ZCE01 + ZCY49

40

12,5



ZCE06

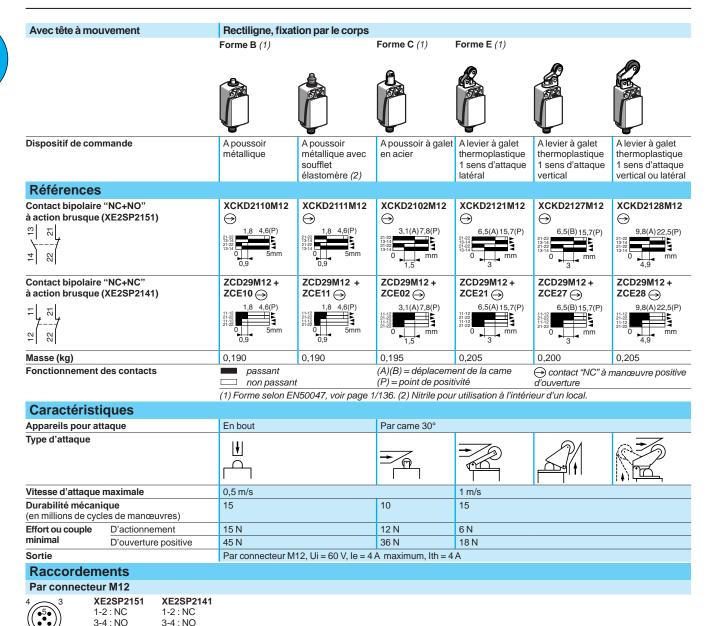


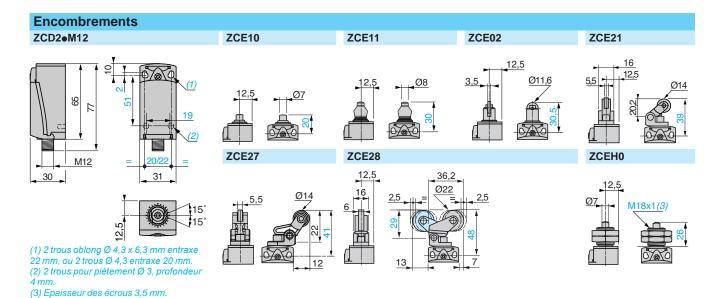
SENTRONIC AG

Références, caractéristiques, raccordements, encombrements

Interrupteurs de position

OsiSense XC Standard
Design compact, métallique, type XCKD
Raccordement par connecteur M12





SENTRONIC AG

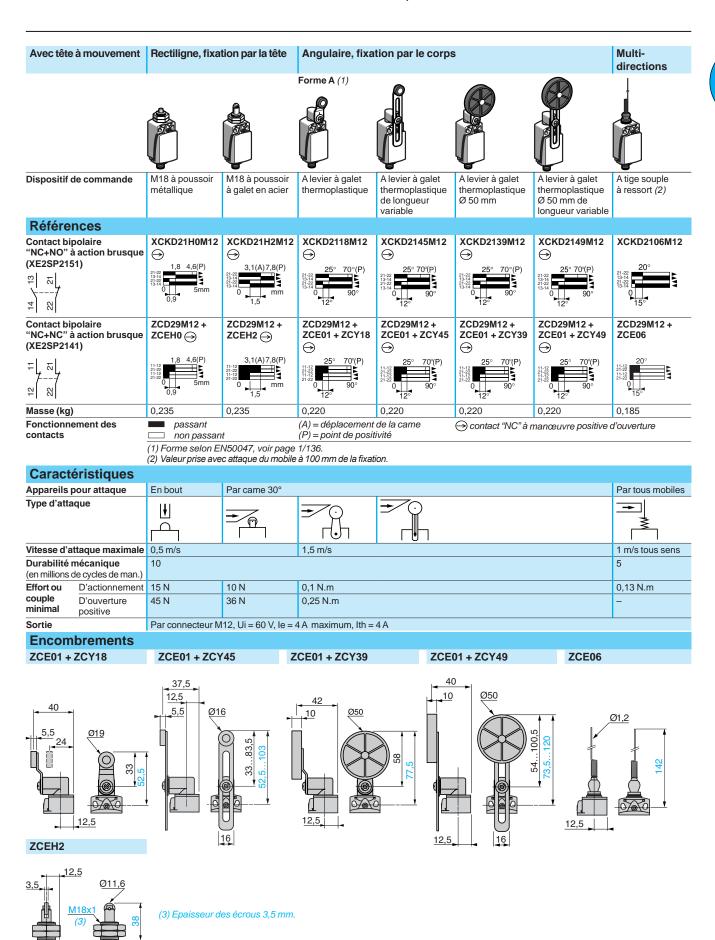
5: ≟

5: ≟

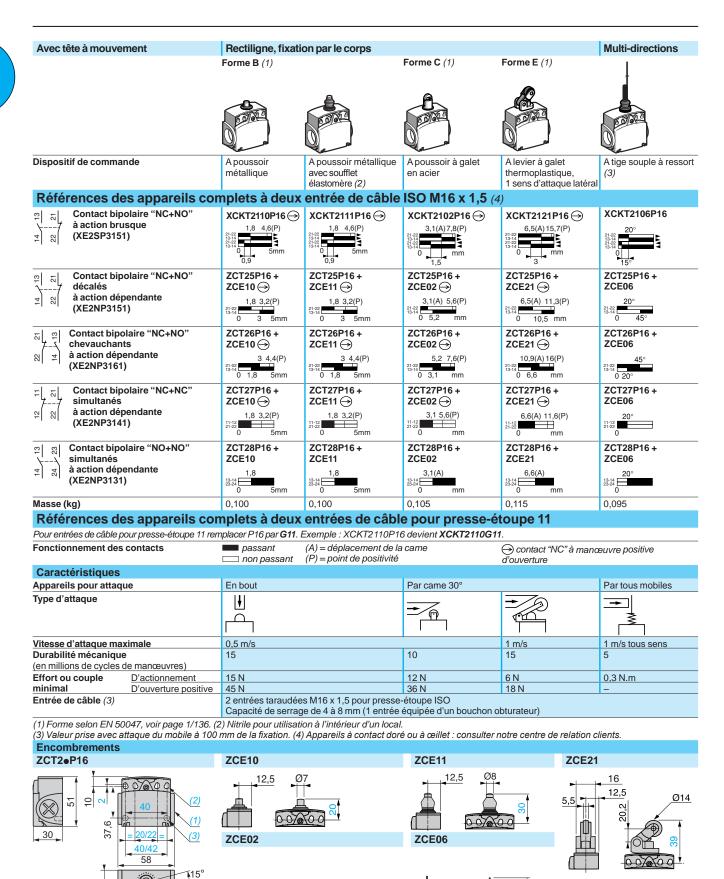
Références, caractéristiques, encombrements (suite)

Interrupteurs de position

OsiSense XC Standard
Design compact, métallique, type XCKD
Raccordement par connecteur M12



OsiSense XC Standard Design compact, plastique, type XCKT Appareils complets à deux entrées de câble



- (1) Trou taraudé pour presse-étoupe
- ISO M16 x 1,5 ou PG 11.
- (2) 4 trous oblongs Ø 4,3 x 6,3 mm entraxe 2/42mm ou 4 trous Ø 4,3 entraxe 20/40 mm
- (3) 2 trous de piétement Ø3, profondeur 4 mm

√15°



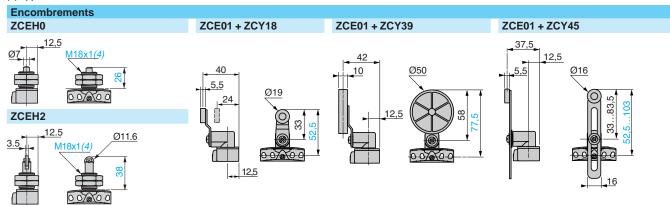
Références, caractéristiques, encombrements (suite)

Interrupteurs de position OsiSense XC Standard

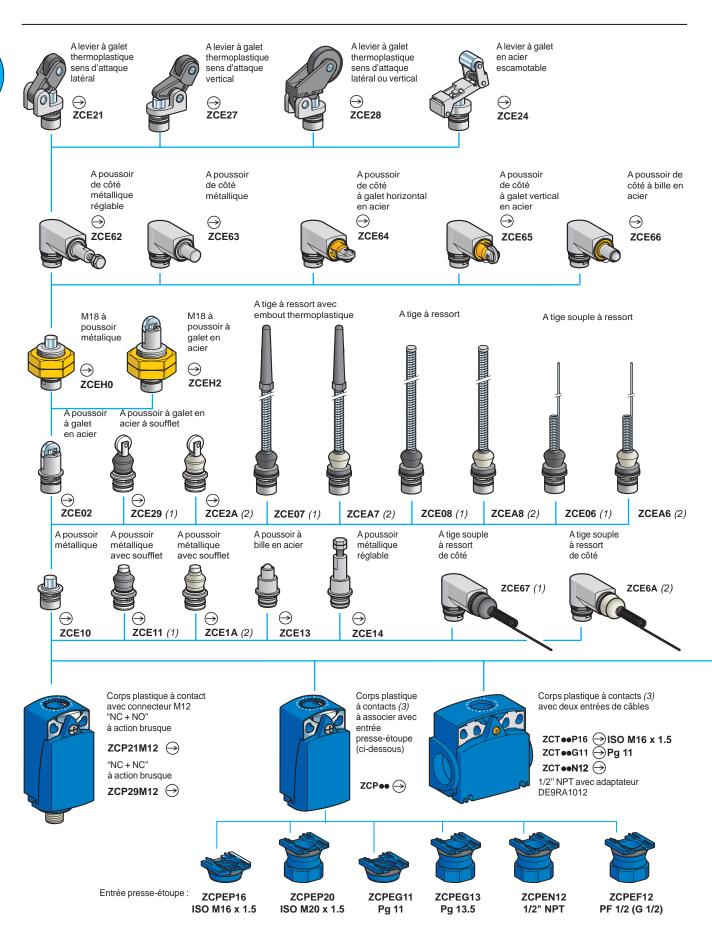
Design compact, plastique, type XCKT Appareils complets à deux entrées de câble

Avec tête à mouver	ment	Rectiligne, fixation	•	Angulaire, fixation	par le corps	
				Forme A (1)		
Dispositif de comma	nde	M18 à poussoir métallique	M18 à poussoir à galet en acier	A levier à galet thermoplastique	A levier à galet thermoplastique de longueur variable	A levier à galet thermoplastique Ø 50 mm
Références de	s appareils con	nplets à deux	entrée de câble	ISO M16 x 1,5 (2	?)	
	olaire "NC+NO" isque	XCKT21H0P16 1,8 4,6(P) 1,8 4,6(P) 5mm 0,9	XCKT21H2P16 → 3,1(A)7,8(P) 13-14 21-22 13-14 1-15-1	XCKT2118P16 25° 70°(P) 21:22	XCKT2145P16 → 25° 70°(P) 21:22	XCKT2139P16 → 25° 70°(P) 21-22 25° 70°(P) 15-14 90°
Contact big décalés à action dé (XE2NP315		ZCT25P16 + ZCEH0 → 1,8 3,2(P) 21-22 13-14 0 3 5mm	ZCT25P16 + ZCEH2 → 3,1(A) 5,6(P) 21-22 15-14 0 5,2 mm	ZCT25P16 + ZCE01 + ZCY18 → 25° 46°(P) 25° 46°(P) 42° 90°	ZCT25P16 + ZCE01 + ZCY45 → 25° 46°(P) 25° 46°(P) 0 42° 90°	ZCT25P16 + ZCE01 + ZCY39 → 25° 46°(P) 13.14 0 42° 90°
Contact bipo chevauchant à action dépe (XE2NP3161)	endante	ZCT26P16 + ZCEH0 → 3 4,4(P) 21-22 13-14 0 1,8 5mm	ZCT26P16 + ZCEH2 → 5,2 7,6(P) 21:22 13:14 0 3,1 mm	ZCT26P16 + ZCE01 + ZCY18 → 43° 66°(P) 21-22 → 43° 66°(P) 0 25° 90°	ZCT26P16 + ZCE01 + ZCY45 → 43° 66°(P) 21-22 13-14 0 25° 90°	ZCT26P16 + ZCE01 + ZCY39 \longleftrightarrow 43° 66°(P) 21-22 13-14 0 25° 90°
Contact bipo simultanés à action dép (XE2NP3141		ZCT27P16 + ZCEH0 - 1,8 3,2(P) 11-12 21-22 - 5 mm	ZCT27P16 + ZCEH2 → 3,1 5,6(P) 11-12 → mm	ZCT27P16 + ZCE01 + ZCY18 \bigoplus 25° 46°(P) 21-122 \bigoplus 0 90°	ZCT27P16 + ZCE01 + ZCY45 → 25° 46°(P) 21-22 → 90°	ZCT27P16 + ZCE01 + ZCY39 → 25° 46°(P) 21-22 → 90°
Contact bipo simultanés à action dép (XE2NP3131		ZCT28P16 + ZCEH0 1,8 13-14 23-24 5 5 mm	ZCT28P16 + ZCEH2 3,1(A) 13-14 0 mm	ZCT28P16 + ZCE01 + ZCY18 25° 13-14 23-24 0 90°	ZCT28P16 + ZCE01 + ZCY45	ZCT28P16 + ZCE01 + ZCY39
Masse (kg)		0,145	0,145	0,145	0,155	0,160
,	s appareils con		entrées de câble		,	
Pour entrées de câble	pour presse-étoupe 11	remplacer P16 par G	11. Exemple : XCKT21H	IOP16 devient XCKT21I	10G11.	
Fonctionnement des	contacts	passant non passant	(A) = déplacement de la (P) = point de positivité	came	⇔ contact "NC" à mand d'ouverture	œuvre positive
Caractéristiques			, , , ,		- Savortaro	
Appareils pour attaqu	ie	En bout	Par came 30°			
Type d'attaque						
Vitesse d'attaque max	cimale	0,5 m/s		1,5 m/s		
Durabilité mécanique		10 millions de cycle				
Effort ou couple	D'actionnement	15 N	10 N	0,1 N.m		
minimal Entrée de câble (3)	D'ouverture positive	45 N	36 N s M16 x 1,5 pour presse-	0,25 N.m		
Entree de cable (3)			e de 4 à 8 mm (1 entrée		bturateur)	
(1) Forme selon EN 50	047, voir page 1/136.					

- (2) Appareils à contact doré ou à œillet : consulter notre centre de relation clients.



OsiSense XC Standard
Design compact, types XCKD, XCKP et XCKT
Composition variable

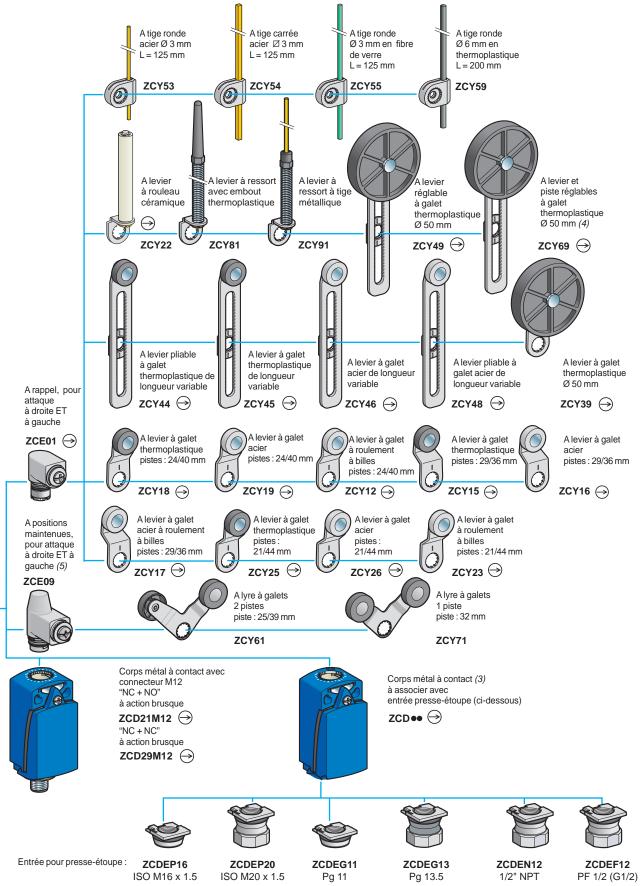


- (1) Soufflet en nitrile pour utilisation à l'intérieur d'un local.
- (2) Soufflet en silicone pour utilisation à l'extérieur d'un local.
- (3) Pour plus de détails, voir page 1/48.

1/46



OsiSense XC Standard
Design compact, types XCKD, XCKP et XCKT
Composition variable

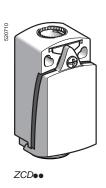


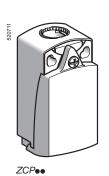
(4) Réglage de la longueur et de la piste par déformation du levier.

(5) Ne peut être associé qu'avec les corps : ZCD21, ZCP21, ZCT21, ZCD29, ZCD29, ZCD31, ZCP31, ZCD39, ZCP39, ZCD2●M12, ZCP2●M12.

OsiSense XC, Standard
Design compact, métallique, type XCKD
ou plastique, type XCKP

Sous-ensembles adaptables : corps à contact









Corps à contact	types XC	KD et XC	KP (1)		
Type de contact	Positivité		Matériau du corps	Référence	Masse kg
Bipolaire	, ,				
"NC+NO" à action brusque	Θ	[] 2 [Métallique	ZCD21	0,140
(XE2SP2151)		4 8	Plastique	ZCP21	0,070
"NC+NC" à action brusque	\ominus	- L Z [Métallique	ZCD29	0,140
(XE2SP2141)		2 8	Plastique	ZCP29	0,070
"NC+NO" décalés	Θ	E 12	Métallique	ZCD25	0,140
à action dépendante (XE2NP2151)		+ 2	Plastique	ZCP25	0,070
"NO+NC" chevauchants	Θ	£ 2 1 2	Métallique	ZCD26	0,140
à action dépendante (XE2NP2161)		4 8	Plastique	ZCP26	0,070
"NC+NC" simultanés	Θ	±[2[Métallique	ZCD27	0,140
à action dépendante (XE2NP2141)		22 23	Plastique	ZCP27	0,070
"NO+NO" simultanés	-	23	Métallique	ZCD28	0,140
à action dépendante (XE2NP2131)		4 49	Plastique	ZCP28	0,070
Tripolaire					
"NC+NO+NO" à action brusque	Θ	2 <u>8</u> 5	Métallique	ZCD31	0,140
(XE3SP2151)		2 8 4	Plastique	ZCP31	0,070
"NC+NC+NO" à action brusque	Θ	27 21	Métallique	ZCD39	0,140
(XE3SP2141)		22 4	Plastique	ZCP39	0,070
"NC+NC+NO" décalés	Θ	13 21	Métallique	ZCD37	0,140
à action dépendante (XE3NP2141)		8 8 4	Plastique	ZCP37	0,070
"NC+NO+NO" décalés	Θ	13 SS SS SS SS SS SS SS	Métallique	ZCD35	0,140
à action dépendante (XE3NP2151)		8 4 4	Plastique	ZCP35	0,070

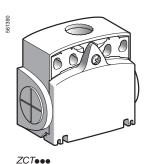
Elements pour raccordement par connecteur DEUTSCH Corps à contact pour raccordement par connecteur DEUTSCH

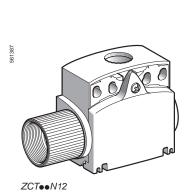
oorps a conta	ict pour race	Oracilic	nt par com	iccicui DL	010011
Type de contact	Positivité (2)	Schéma	Entrée de câble	Référence	Masse kg
Bipolaire					
"NC+NO" à action brusque (XE2SP2151)	Θ	22 13	Connecteur	ZCP21D44	0,065
Connecteur mâle DE DT04-4P	UTSCH			ZCPED44	0,015

⁽¹⁾ Corps à contact doré ou à oeillet, consulter notre agence régionale.

^{(2) :} corps à contacts garantissant une manœuvre positive d'ouverture

Design compact, plastique, type XCKT Sous-ensembles adaptables : corps à contact





Corps à contact type XCKT plastique à deux entrées de câble						
Type de contact	Positivit	é Schéma	Entrées de câble	Référence	Masse kg	
Bipolaire						
"NC+NO" à action brusque	Θ	£ 2	ISO M16 x 1.5	ZCT21P16	0,085	
(XE2SP3151)		4 22	Pg 11	ZCT21G11	0,085	
"NC+NO" décalés	\ominus	7 Z Z	ISO M16 x 1.5	ZCT25P16	0,085	
à action dépendante (XE2NP3151)		4 22	Pg 11	ZCT25G11	0,085	
"NC+NC" simultanés	Θ	=[, 5],	ISO M16 x 1.5	ZCT27P16	0,085	
à action dépendante (XE2NP3141)		22 12	Pg 11	ZCT27G11	0,085	
"NO+NO" simultanés	-	[3]	ISO M16 x 1.5	ZCT28P16	0,085	
à action dépendante (XE2NP3131)		4 4	Pg 11	ZCT28G11	0,085	
"NO+NC" chevauchants	\ominus	ار ا الم	ISO M16 x 1.5	ZCT26P16	0,085	
à action dépendante (XE2NP3161)		4 22	Pg 11	ZCT26G11	0,085	

Corps à contact avec un adaptat			à deux entrées d	e câble
Type de contact	Positiv	rité Schéma	Référence	Masse kg
Bipolaire				
"NC+NO" à action brusque (XE2SP3151)	Θ	45 22 13 13	ZCT21N12	0,130
"NC+NO" décalés à action dépendante (XE2NP3151)	Θ	22 13	ZCT25N12	0,130
"NC+NC" simultanés à action dépendante (XE2NP3141)	Θ	22	ZCT27N12	0,130
"NO+NO" simultanés à action dépendante (XE2NP3131)	-	4 4 4 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5	ZCT28N12	0,130
"NO+NC" chevauchants à action dépendante (XE2NP3161)	Θ	22 21 21	ZCT26N12	0,130

(1) : corps à contact garantissant une manœuvre positive d'ouverture.

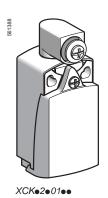
Design compact, métallique, type XCKD ou plastique, types XCKP et XCKT

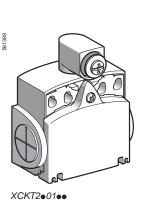
Sous-ensembles adaptables : corps à contact





DE9RA1012





Accessoires			
Désignation	Tête utilisable avec levier	Référence unitaire	Masse kg
Tête à mouvement angulaire, sans levier, à rappel, pour attaque à droite ET à gauche ou à droite OU à gauche (1)	ZCY12, ZCY15, ZCY16, ZCY17, ZCY18, ZCY19, ZCY22, ZCY23, ZCY25, ZCY26, ZCY39, ZCY53, ZCY54, ZCY55, ZCY81	ZCE05	0,045
Borne de reprise pour XCKT	Vente par quantité indivisible de 10	XALZ09	0,010
Entretoise pour positionnement angulaire des têtes avec leviers réglables sur des valeurs autres que - 90°, 0° et 90°	-	XCMZ07	0,002
Adaptateur pour tube 1/2" NPT (mâle Pg 11 / femelle 1/2" NPT)	Vente par quantité indivisible de 10	DE9RA1012	0,050

Corps à contact angulaire (sans di			ue avec tê	ete à mouvem	ent
Type de contact	Schéma	Positivité (2)	Entrée de câble	Référence	Masse kg
Bipolaire					
"NC+NO" à action brusque (XE2SP2151)	£ 2	\ominus	ISO M16 x 1.5	XCKP2101P16	0,115
	4 2	$\overline{\ominus}$	Pg 11	XCKP2101G11	0,115
		$\overline{\ominus}$	Connecteur M12	XCKP2101M12	0,125
"NC+NO" décalés	£ 2	Θ	ISO M16 x 1.5	XCKP2501P16	0,115
à action dépendante (XE2NP2151)	41 22	$\overline{\ominus}$	Pg 11	XCKP2501G11	0,115

angulaire (sans dis			que avec	tete a mouver	nent
Type de contact	Schéma	Positivité (2)	Entrée de câble	Référence	Masse kg
Bipolaire					
"NC+NO" à action brusque	£ 2	Θ	ISO M16 x 1.5	XCKD2101P16	0,185
(XE2SP2151)	4 8	$\overline{\ominus}$	Pg 11	XCKD2101G11	0,185
		$\overline{\ominus}$	Connecteur M12	XCKD2101M12	0,195
"NC+NO" décalés	ا ۲ ا ا ۲ ا	Θ	ISO M16 x 1.5	XCKD2501P16	0,185
à action dépendante (XE2NP2151)	4 22	$\overline{\ominus}$	Pg 11	XCKD2501G11	0,185

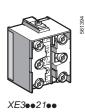
Corps à contact dangulaire (sans dis			ie avec té	ête à mouvem	ent
Type de contact	Schéma	Positivité (2)	Entrée de câble	Référence	Masse kg
Bipolaire					
"NC+NO" à action brusque	티 2	\ominus	ISO M16 x 1.5	XCKT2101P16	0,130
(XE2SP3151)	2 52	$\overline{\ominus}$	Pg 11	XCKT2101G11	0,130
"NC+NO" décalés	위 자.	Θ	ISO M16 x 1.5	XCKT2501P16	0,130
à action dépendante (XE2NP3151)	4 22	$\overline{\ominus}$	Pg 11	XCKT2501G11	0,130

⁽¹⁾ Programmation : voir page 1/130.
(2) : corps à contact garantissant une manœuvre positive d'ouverture.

Design compact, métallique, type XCKD ou plastique, types XCKP et XCKT

Sous-ensembles adaptables : éléments de contact





Eléments de con	tact à vis-é	étrier pour X	CKD et XCKP	
Type de contact	Positivité (1)	Schéma	Référence contacts standard	Masse kg
Bipolaire				9
"NC+NO" à action brusque	Θ	22 23 24 27 27 28 28 28 28 28 28	XE2SP2151	0,020
"NC+NC" simultanés à action brusque	Θ	22 23 11 11	XE2SP2141	0,020
"NC+NO" décalés à action dépendante	Θ	22 21 22 24	XE2NP2151	0,020
"NO+NC" chevauchants à action dépendante	Θ	22 21 22 24	XE2NP2161	0,020
"NC+NC" simultanés à action dépendante	Θ	22 23 11 12 14	XE2NP2141	0,020
"NO+NO" simultanés à action dépendante	-	4 42 42 EL 82 EL 8	XE2NP2131	0,020
Tripolaire				
"NC+NO+NO" à action brusque	Θ	22 21 4 14 13 13	XE3SP2151	0,035
"NC+NC+NO" à action brusque	Θ	12 32 34 14 14 14 14 14 14 14	XE3SP2141	0,035
"NC+NC+NO" décalés à action dépendante	Θ	22 33 4 7 7 13 14 7 13 14 7 13 14 7 14 7 1	XE3NP2141	0,035
"NC+NO+NO" décalés à action dépendante	Θ	22 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4 4	XE3NP2151	0,035

Eléments de contact à vis-étrier pour XCKT							
Type de contact	Positivité (1)	Schéma	Référence contacts standard	Masse			
			Contacts Standard	kg			
Bipolaire							
"NC+NO" à action brusque	Θ	22 21 21	XE2SP3151	0,015			
"NC+NO" décalés à action dépendante	Θ	22 21 21	XE2NP3151	0,015			
"NO+NC" chevauchants à action dépendante	Θ	22 21 13	XE2NP3161	0,015			
"NC+NC" simultanés à action dépendante	Θ	22 23 1	XE2NP3141	0,015			
"NO+NO" simultanés à action dépendante	-	24 45 13 13 13 13 13 13 13 1	XE2NP3131	0,015			

(1) \bigcirc : éléments de contacts garantissant une manœuvre positive d'ouverture.